

# Korteste veje

---

- Introduktion
- Egenskaber for korteste veje
- Dijkstras algoritme
- Korteste veje på DAGs

# Korteste veje

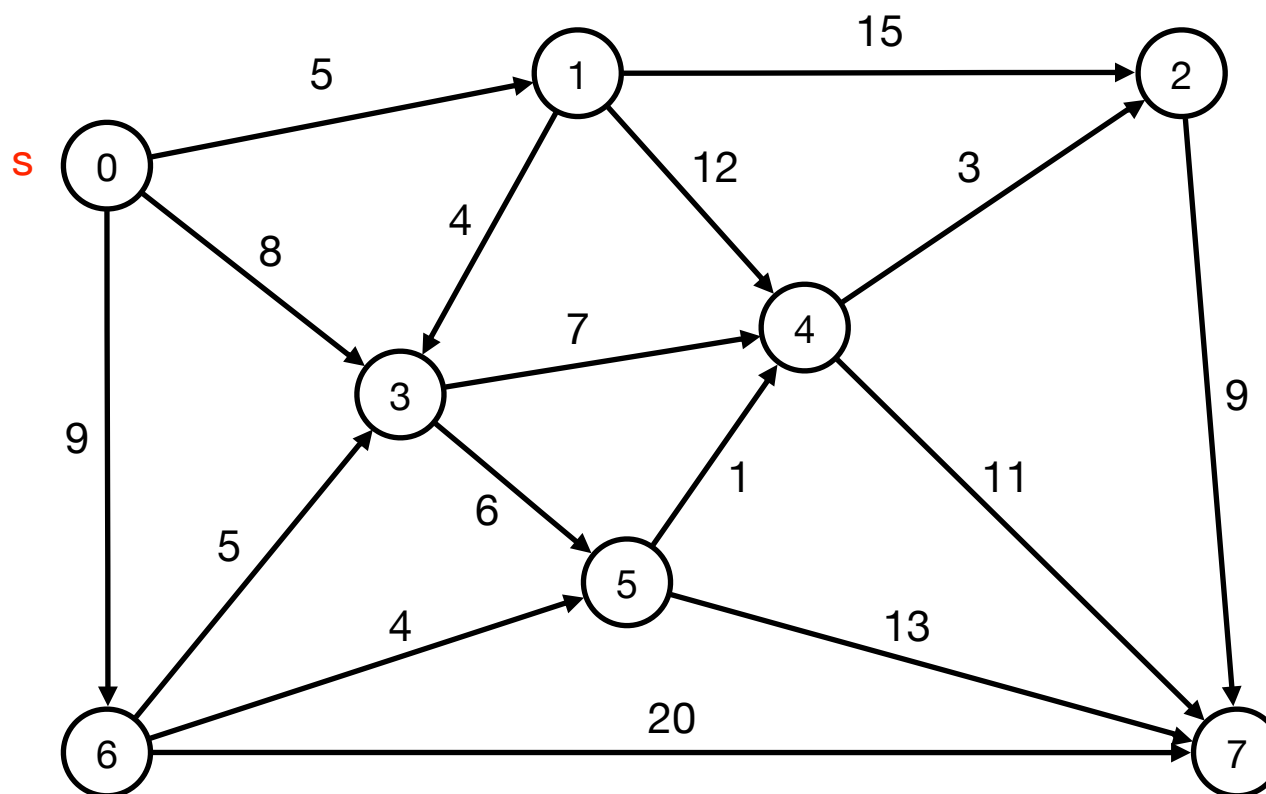
---

- **Introduktion**
- Egenskaber for korteste veje
- Dijkstras algoritme
- Korteste veje på DAGs

# Introduktion

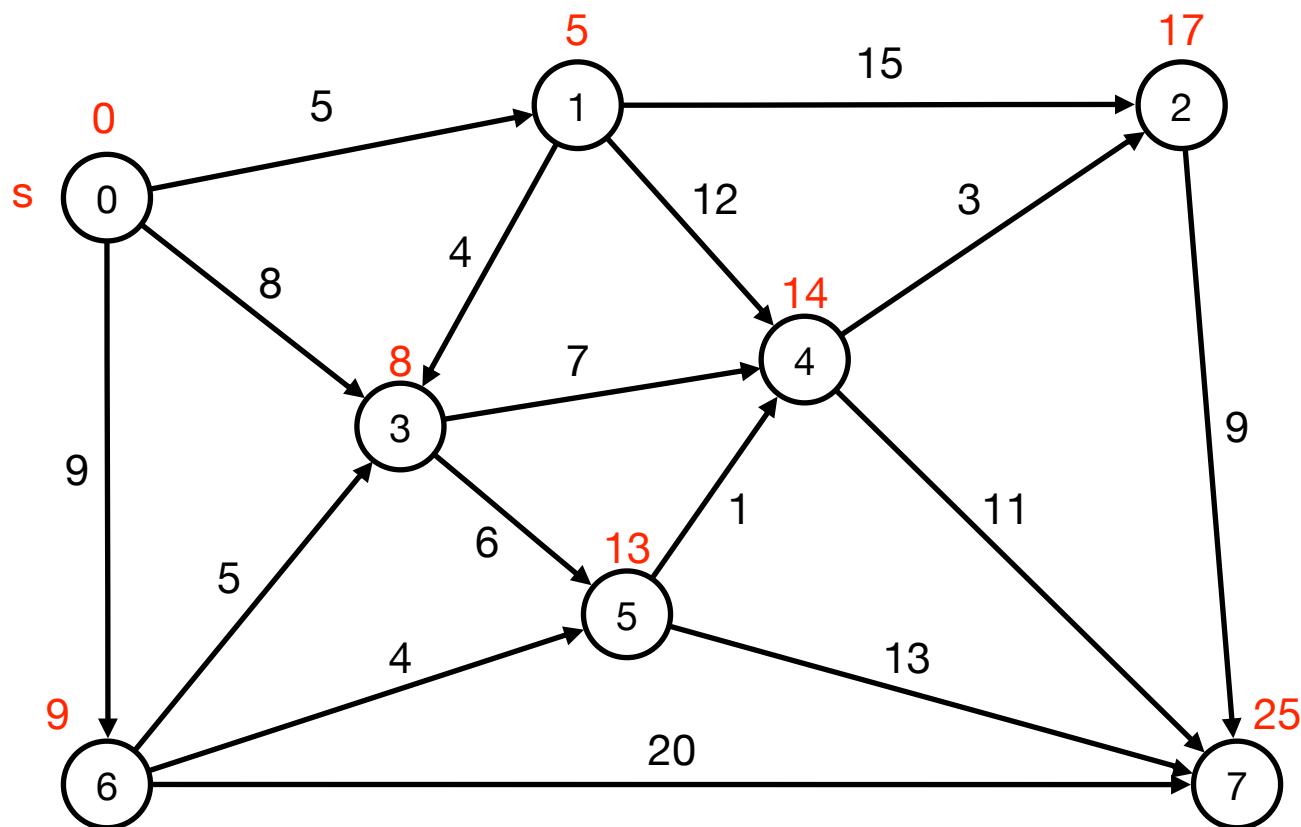
---

- **Korteste veje.** Givet en orienteret, vægtet graf  $G$  og en knude  $s$ , find korteste vej fra  $s$  til alle knuder i  $G$ .



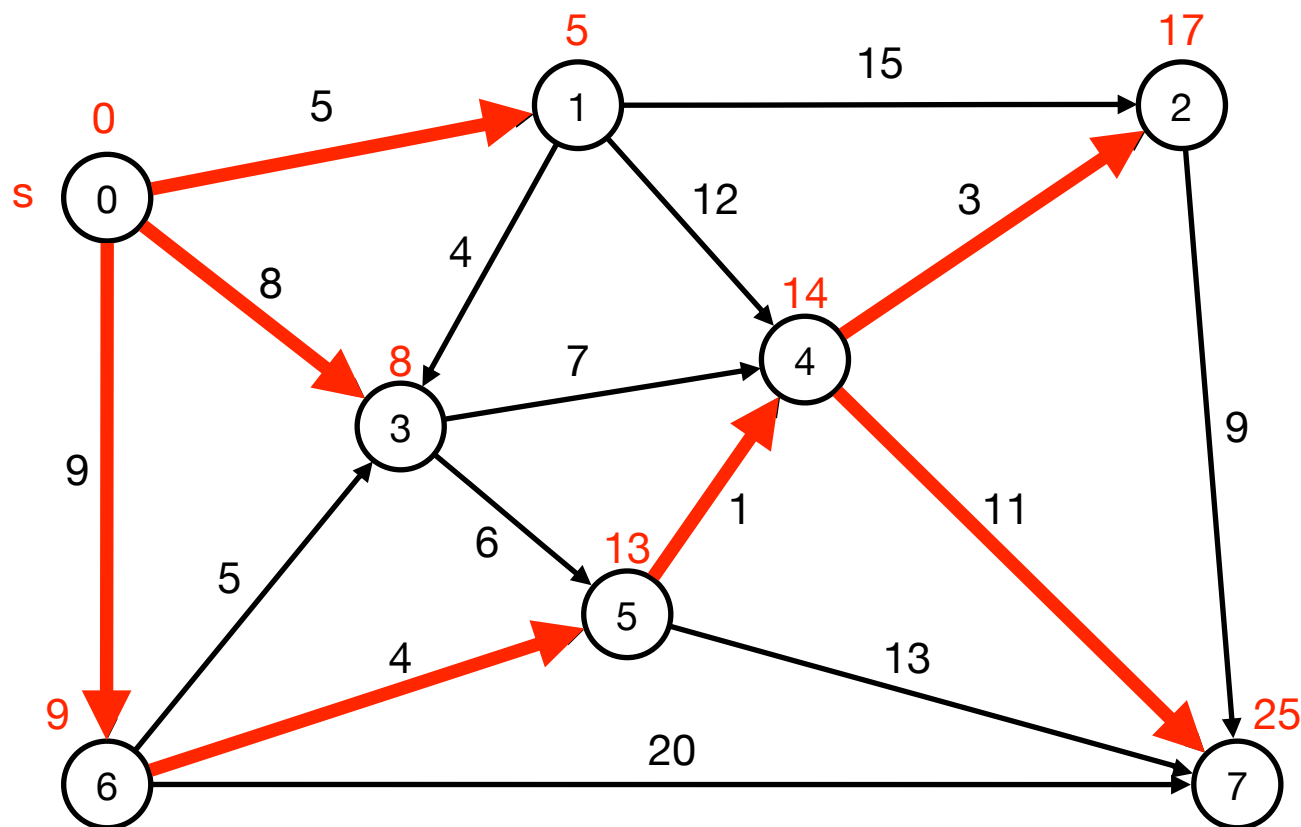
# Introduktion

- **Korteste veje.** Givet en orienteret, vægtet graf  $G$  og en knude  $s$ , find korteste vej fra  $s$  til alle knuder i  $G$ .



# Introduktion

- **Korteste veje.** Givet en orienteret, vægtet graf  $G$  og en knude  $s$ , find korteste vej fra  $s$  til alle knuder i  $G$ .
- **Korteste veje træ.** Repræsenterer korteste veje som et **træ** fra  $s$ .



# Anvendelser

---

- Google maps, bilnavigation, rutning i netværk, skedulering, pipelining, ...

# Korteste veje

---

- Introduktion
- Egenskaber for korteste veje
- Dijkstras algoritme
- Korteste veje på DAGs

# Korteste veje egenskaber

---

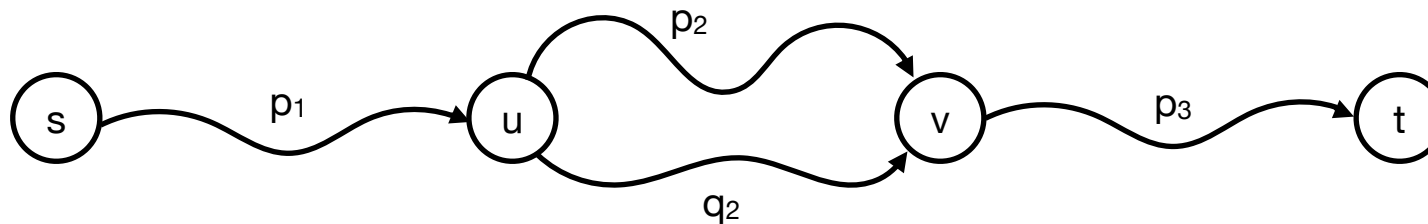
- **Simplificerende antagelse.**
  - Alle knuder kan nås fra s.
- $\Rightarrow$  der findes altid (korteste) vej til en knude.



# Korteste veje egenskaber

---

- **Lemma.** Enhver delvej af en korteste vej er en korteste vej.
- **Bevis.** Modstridsbevis.
  - Kig på en korteste vej  $p$  fra  $s$  til  $t$  bestående af  $p_1$ ,  $p_2$  og  $p_3$ .



- Antag  $q_2$  er kortere en delvej  $p_2$ .
- $\Rightarrow$  Da er  $p_1$ ,  $q_2$  og  $p_3$  en kortere vej fra  $s$  til  $t$  end  $p$ .

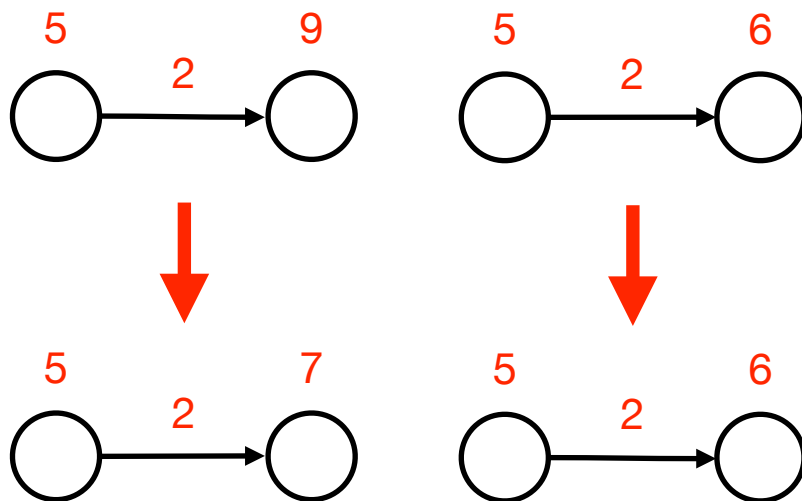
# Korteste veje

---

- Introduktion
- Egenskaber for korteste veje
- Dijkstras algoritme
- Korteste veje på DAGs

# Dijkstras algoritme

- **Mål.** Givet en orienteret og vægtet graf G med **ikke-negative vægte** og en knude s, beregn korteste vej fra s til alle andre knuder.
- **Dijkstras algoritme.**
  - Vedligeholder **afstandsestimat** v.d for hver knude v = længde af korteste **kendte** vej til v fra s.
  - Opdaterer afstandsestimater ved at **afspænde** (*relax*) kanter.

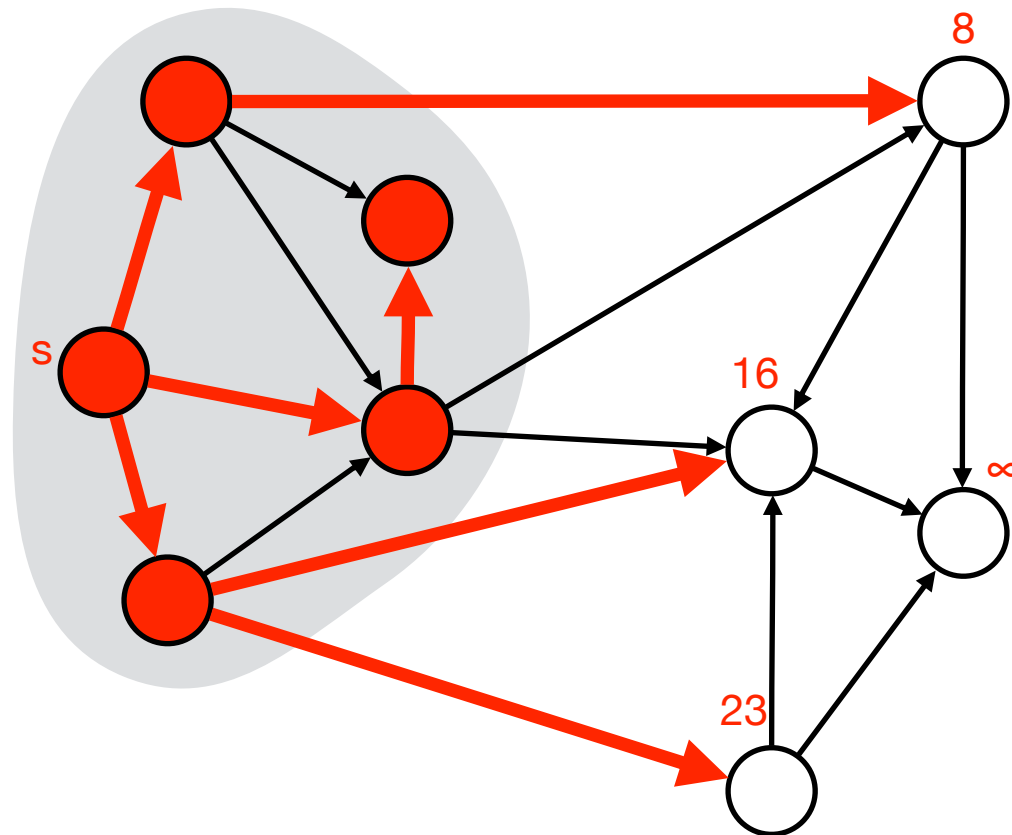


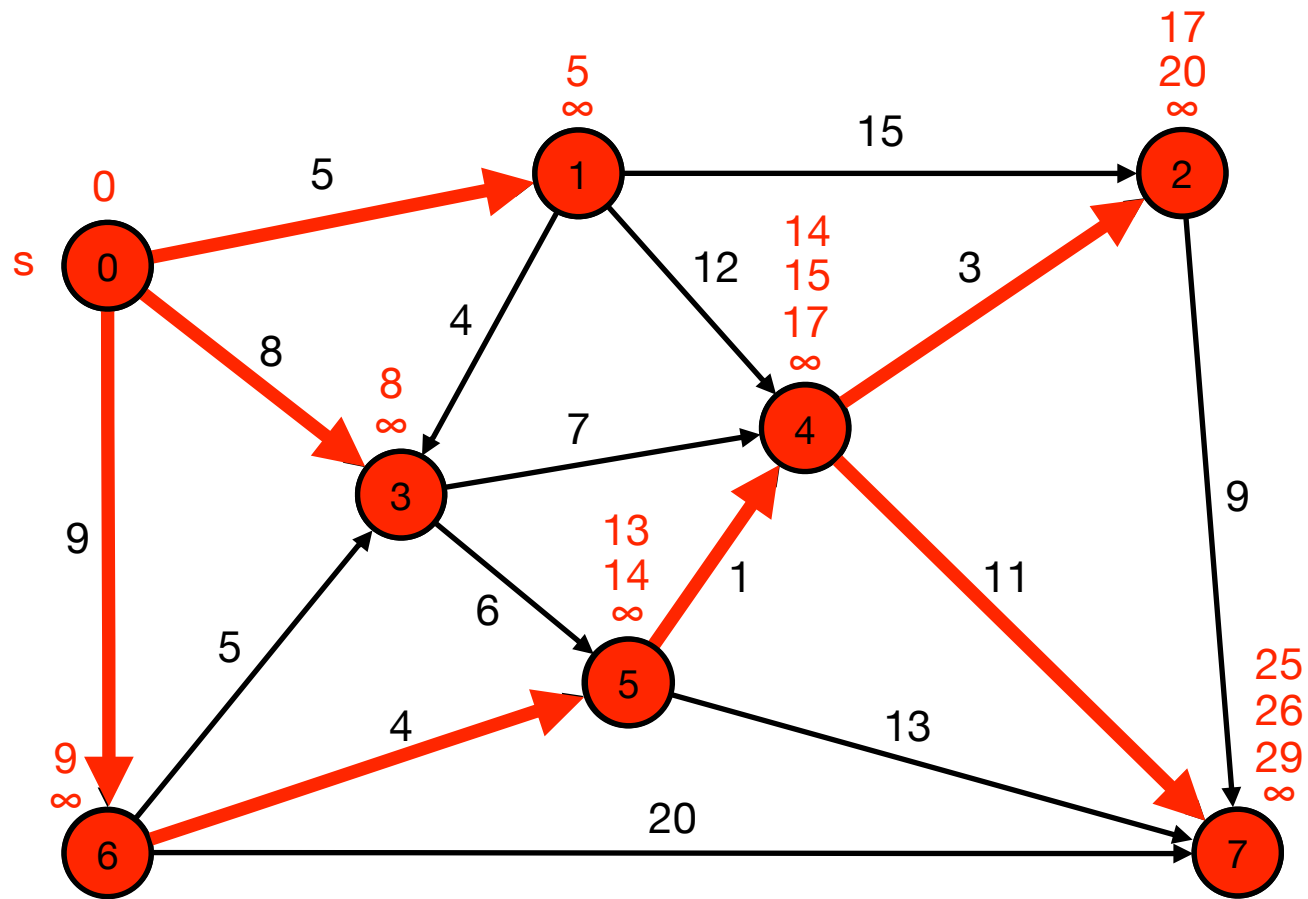
```
RELAX(u, v)
  if (v.d > u.d + w(u, v))
    v.d = u.d + w(u, v)
```

# Dijkstras algoritme

---

- Sæt  $s.d = 0$  og  $v.d = \infty$  for alle knuder  $v \in V \setminus \{s\}$ .
- Opbyg et træ  $T$  fra  $s$ .
- I hvert skridt, tilføj knude  $v$  med **mindste** afstandsestimat til  $T$ .
- Afspænd alle kanter som  $v$  peger på.

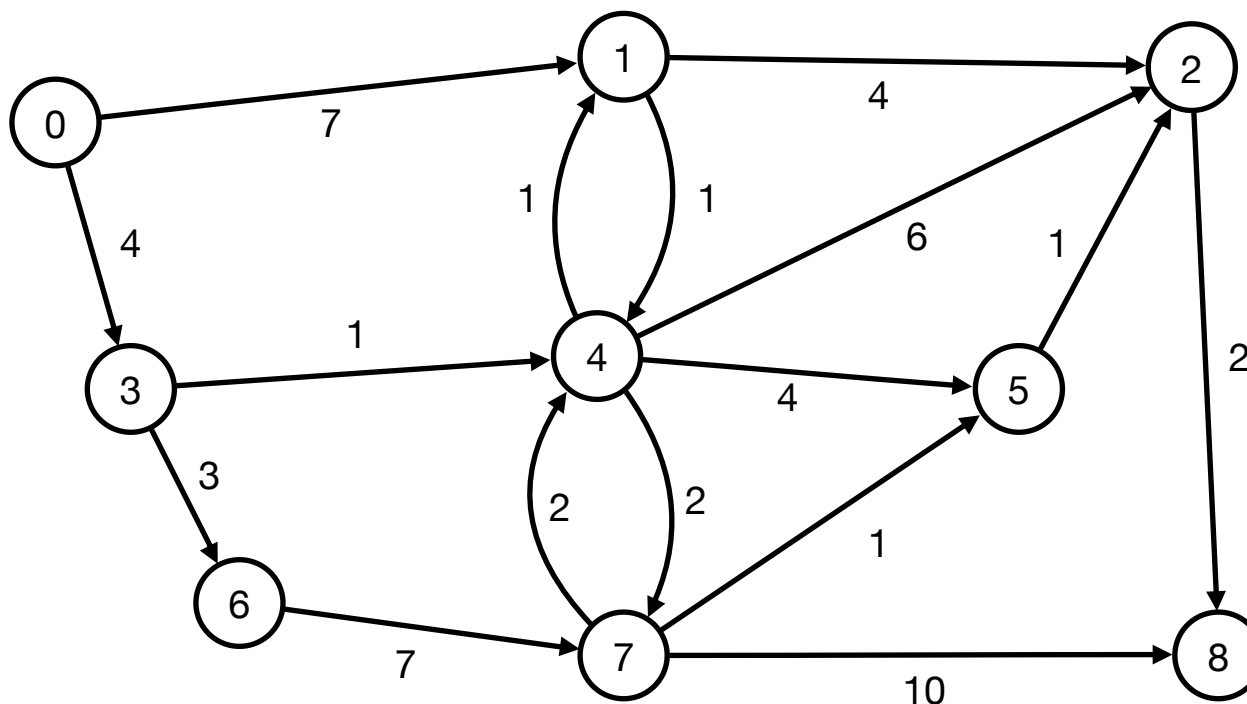




# Dijkstras algoritme

---

- Sæt  $s.d = 0$  og  $v.d = \infty$  for alle knuder  $v \in V \setminus \{s\}$ .
- Opbyg et træ  $T$  fra  $s$ .
- I hvert skridt, tilføj knude  $v$  med **mindste** afstandsestimat til  $T$ .
- Afspænd alle kanter som  $v$  peger på.
- **Opgave.** Håndkør Dijkstras algoritme fra knude 0 på følgende graf.



# Dijkstras algoritme

---

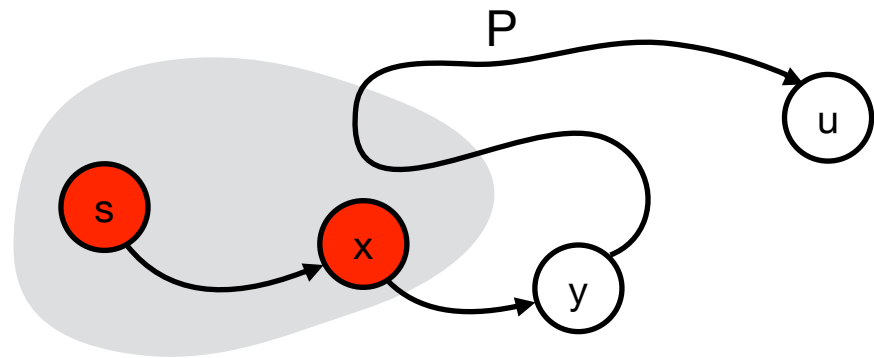
- **Notation.**  $\delta(s,v)$  er længden af den korteste vej fra  $s$  til  $v$ .
- **Lemma.** Når afstandsestimater opdateres med afspænding er  $v.d \geq \delta(s,v)$  for alle knuder  $v$ .
- **Bevis.** Induktion over antallet af afspændinger.

# Dijkstras algoritme

- **Lemma.** Dijkstras algoritme beregner  $v.d = \delta(s,v)$  for alle knuder  $v$ .
- **Bevis.** Modstridsbevis.
  - Lad  $u$  være den **første** knude valgt af algoritmen så  $u.d$  er forkert. Lad  $P$  være den korteste vej fra  $s$  til  $u$  og lad  $(x,y)$  være første kant der forlader  $S$ . Kig på tidspunkt hvor algoritmen tilføjer  $u$  til  $S$ :

- Vi har:

1.  $u.d \leq y.d$  (alg. valgte  $u$  før  $y$ ).
2.  $u.d > \delta(s,u)$  ( $u$  var forkert).



Vi har:  $u.d > \delta(s,u) = w(P)$  (2 + def.)  
 $\geq w(P \text{ til } x) + w(x,y)$  (P skåret af)  
 $= \delta(s,x) + w(x,y)$  (delvej af korteste vej er korteste vej)

- $x \in S$  så  $(x,y)$  afspændt så:

$$y.d \leq x.d + w(x,y)$$
$$= \delta(s,x) + w(x,y) \quad (u \text{ er } \textbf{første} \text{ knude med forkert estimat så } x.d = \delta(s,x))$$

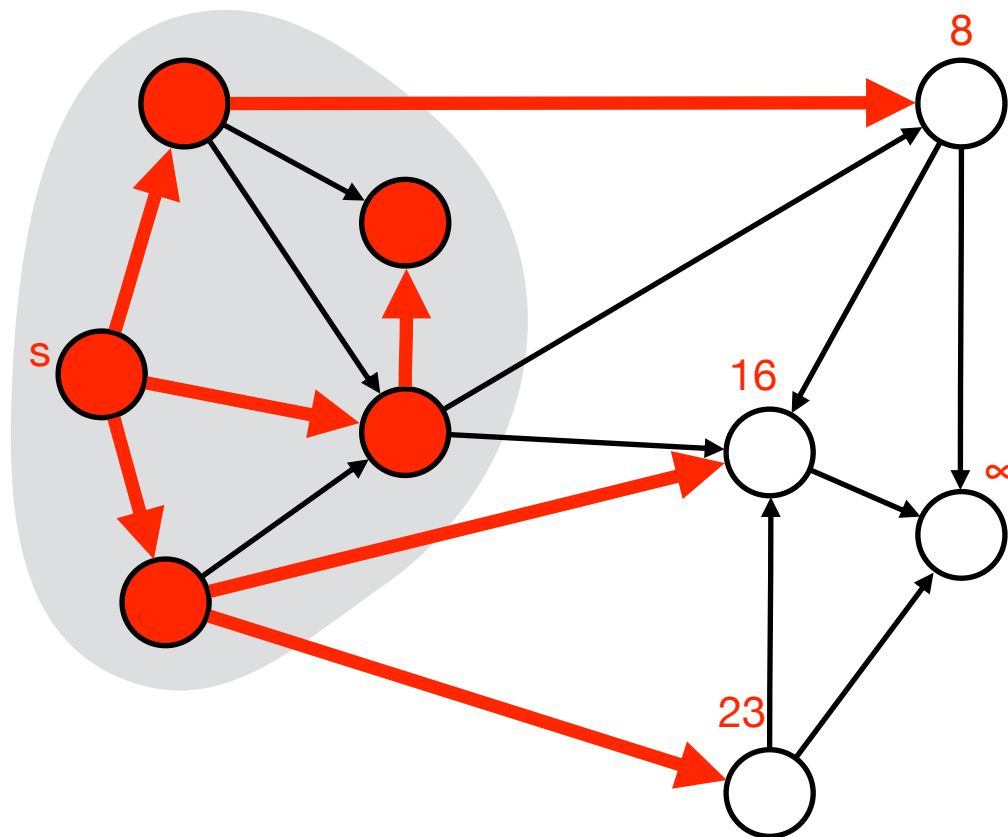
- $\Rightarrow u.d > \delta(s,x) + w(x,y) \geq y.d$  i modstrid med 1.



# Dijkstras algoritme

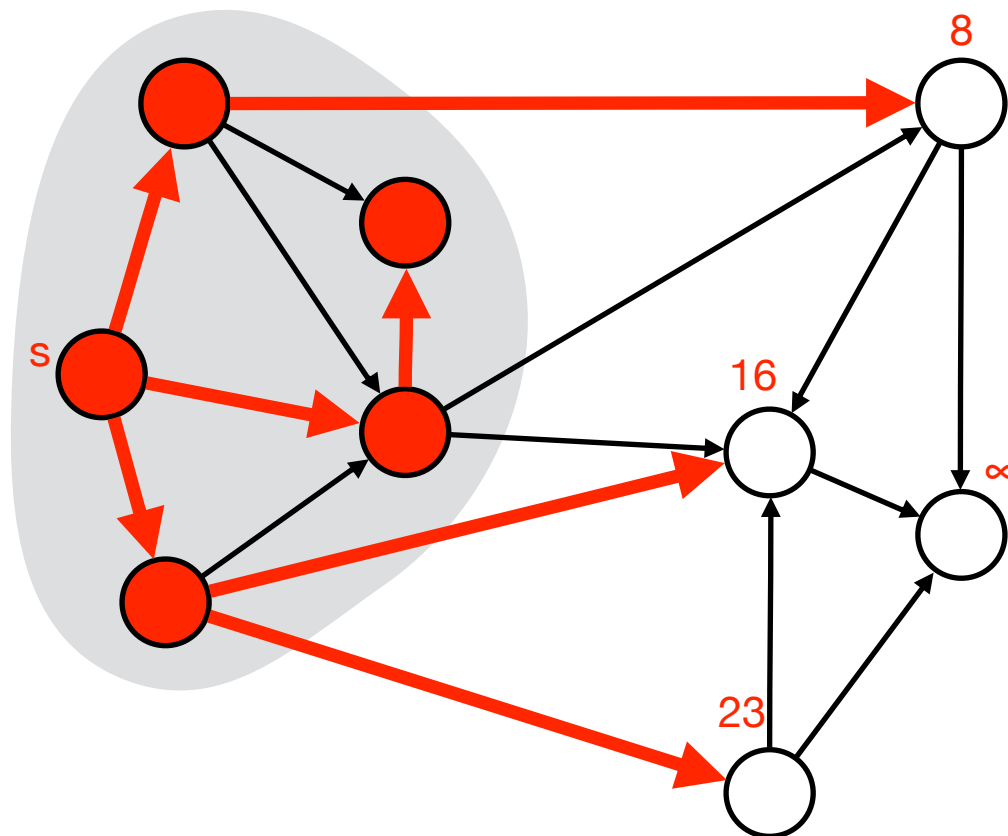
---

- **Implementation.** Hvordan implementerer vi Dijkstras algoritme?
- **Udfordring.** Find knude med mindste afstandsestimat.



# Dijkstras algoritme

- **Implementation.** Vedligehold knuder med afstandsestimat i **prioritetskø**.
  - **Nøgle** af knude  $v = v.d$ .
  - I hvert skridt:
    - Find knude  $u$  med mindste afstandstandestimat = EXTRACT-MIN
    - Afspænd kanter som  $u$  peger på med DECREASE-KEY.

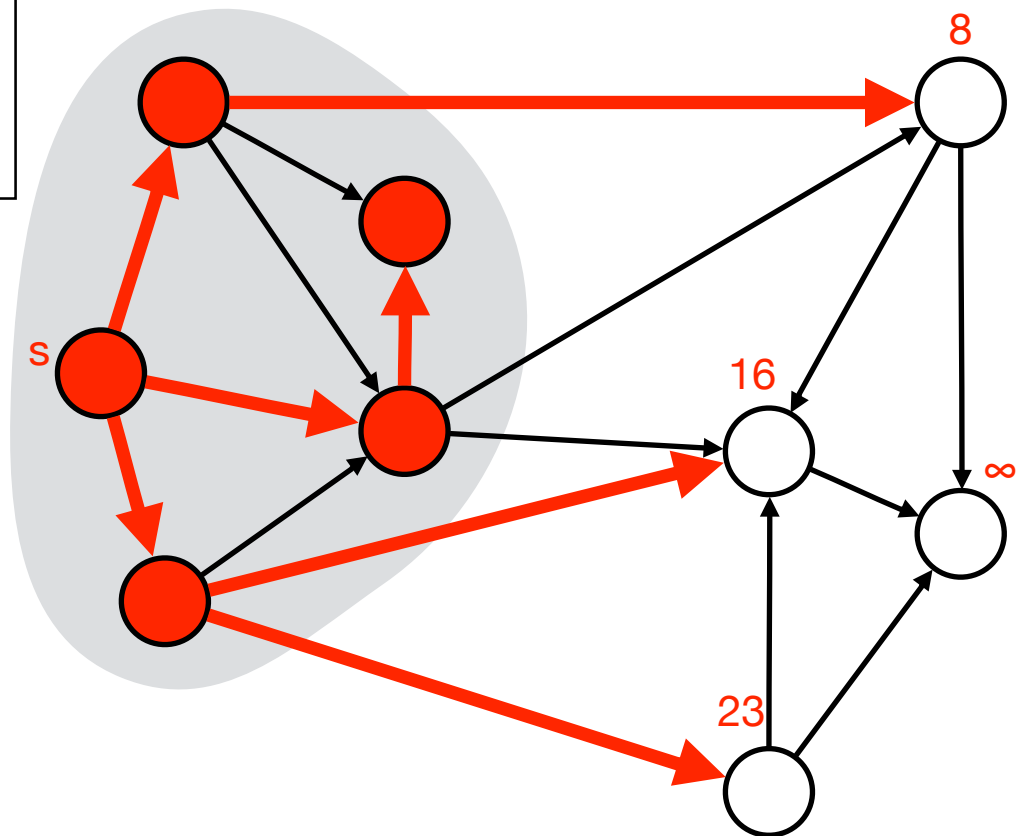


# Dijkstras algoritme

```
DIJKSTRA(G, s)
  for alle knuder v ∈ V
    v.d = ∞
    v.π = null
  INSERT(P, v)
  DECREASE-KEY(P, s, 0)
  while (P ≠ ∅)
    u = EXTRACT-MIN(P)
    for alle v som u peger på
      RELAX(u, v)
```

```
RELAX(u, v)
  if (v.d > u.d + w(u, v))
    v.d = u.d + w(u, v)
    DECREASE-KEY(P, v, v.d)
    v.π = u
```

- Tid.
  - n EXTRACT-MIN
  - n INSERT
  - < m DECREASE-KEY
- Samlet tid med min-hob.  $O(m \log n)$



# Dijkstras algoritme

---

- **Theorem.** Dijkstra algoritme implementeret med en min-hob beregner korteste veje i  $O(m \log n)$  tid.
  
- **Grådighed.** Dijkstras algoritme er eksempel på en **grådig** algoritme.

# Dijkstras algoritme

---

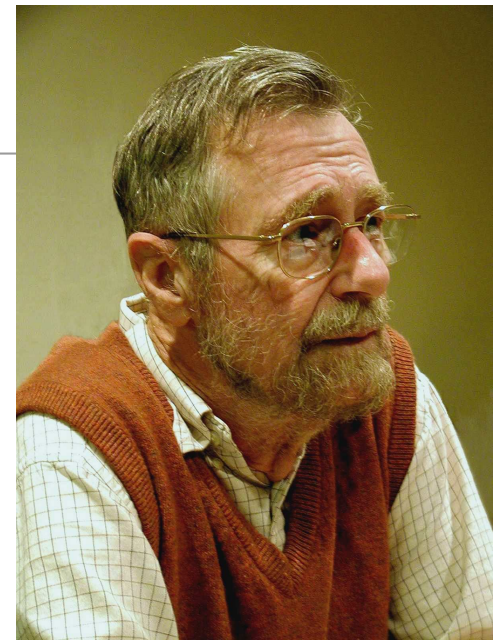
- **Prioritetskøer og Dijkstra.** Kompleksitet af Dijkstras algoritme afhænger af prioritetskø:
  - $n$  INSERT
  - $n$  EXTRACT-MIN
  - $< m$  DECREASE-KEY

Prioritetskø	INSERT	EXTRACT-MIN	DECREASE-KEY	Total
tabel	$O(1)$	$O(n)$	$O(1)$	$O(n^2)$
binær hob	$O(\log n)$	$O(\log n)$	$O(\log n)$	$O(m \log n)$
Fibonacci hob	$O(1)^\dagger$	$O(\log n)^\dagger$	$O(1)^\dagger$	$O(m + n \log n)$

† = **amortiseret** køretid

# Edsger W. Dijkstra

---



- Edsger Wybe Dijkstra (1930-2002)
- [Dijkstra algoritme](#). "A note on two problems in connexion with graphs". Numerische Mathematik 1, 1959.
- [Andre bidrag](#). Grundlæggende resultater i programmering, distribueret beregning, algoritmer, verifikation.
- [Citater](#). *"Object-oriented programming is an exceptionally bad idea which could only have originated in California."*
- *"The use of COBOL cripples the mind; its teaching should, therefore, be regarded as a criminal offence."*
- *"APL is a mistake, carried through to perfection. It is the language of the future for the programming techniques of the past: it creates a new generation of coding bums."*

# Korteste veje

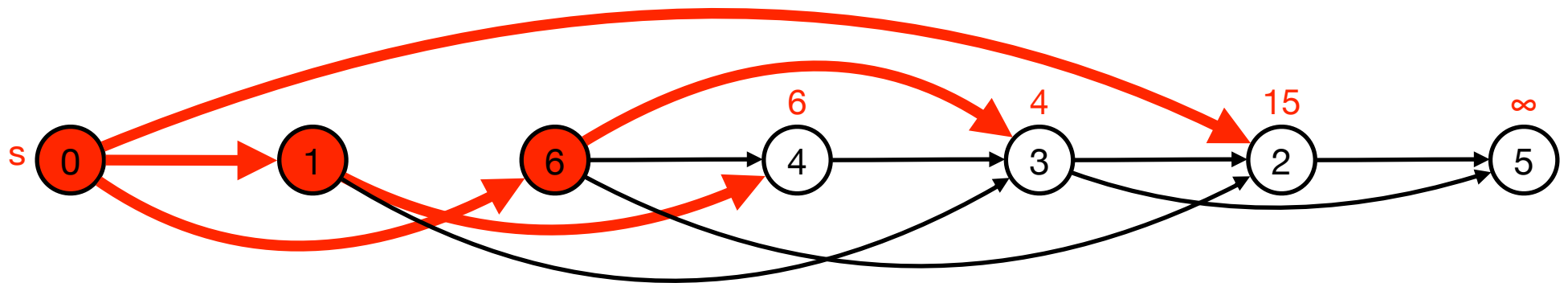
---

- Introduktion
- Egenskaber for korteste veje
- Dijkstras algoritme
- Korteste veje på DAGs

# Korteste veje på DAGs

---

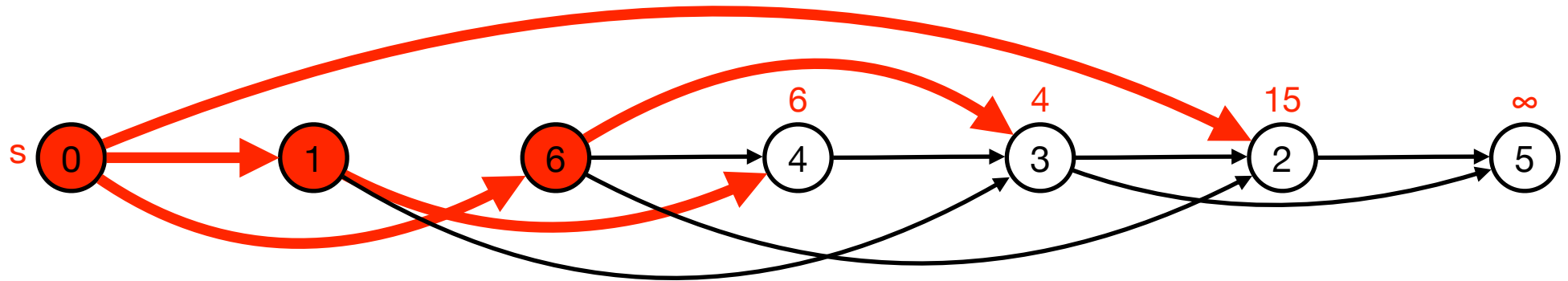
- **Udfordring.** Er det nemmere at beregne korteste veje på DAGs?
- **DAG korteste veje algoritme.**
  - Behandl knuder i topologisk orden.
  - For hver knude  $v$ , afspænd alle kanter fra  $v$ .
- Virker også for **negative** kanter.





# Korteste veje på DAGs

- **Lemma.** Algoritme beregner  $v.d = \delta(s,v)$  for alle knuder  $v$ .

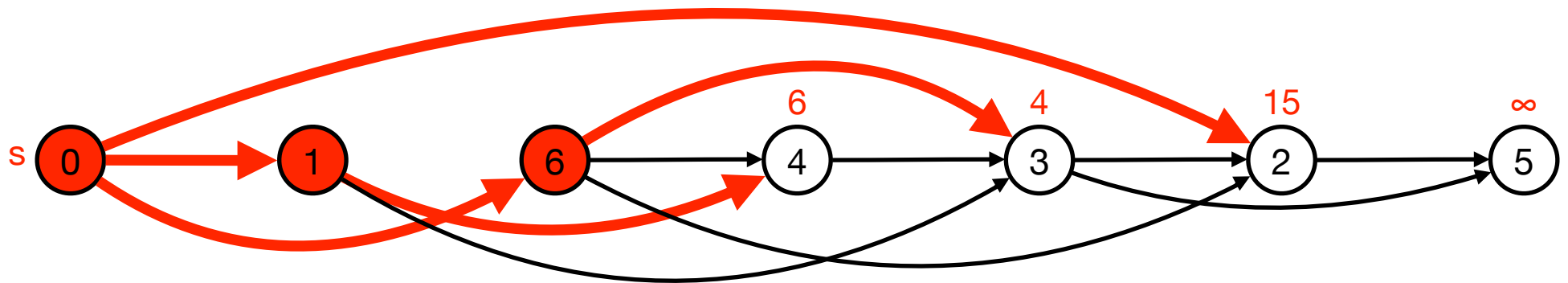


- **Bevis.** Induktion over topologisk sortering af knuder  $v_0, v_1, \dots, v_{n-1}$
- **Basis.**  $v_0.d = 0 = \delta(v_0, v_0)$ .
- **Induktionsskridt.** Kig på  $v_i$  for  $i > 0$ . Antag  $v_j.d = \delta(s, v_j)$  for  $j < i$ 
  - $v_i.d = \min(v_j.d + w(v_j, v_i))$  hvor  $(v_j, v_i)$  er kant i  $G$  så  $j < i$ .
  - $= \min(\delta(s, v_j) + w(v_j, v_i))$  (pga. induktionshypotese)
  - $= \delta(s, v_i)$  (ingen veje til  $v_i$  via senere knuder i topologisk orden)

# Korteste veje på DAGs

---

- **Implementation.**
  - Sorter knuder i topologisk rækkefølge.
  - Afspænd kanter ud af hver knude.
- **Samlet tid.**  $O(m + n)$ .
- **Theorem.** Vi kan beregne korteste veje i DAGs i  $O(m + n)$  tid.



# Korteste veje varianter

---

- Knuder.

- Enkelt kilde (*single-source*): fra s til alle andre knuder.
- Enkelt kilde, enkelt dræn (*single-source single-target*): fra s til t.
- Alle par (*all pairs*): mellem alle par af knuder.

- Begrænsninger på kantvægte.

- Ikke-negative vægte.
- Vilkårlige vægte.
- Euklidiske vægte.

- Kredse.

- Ingen kredse.
- Ingen negative kredse.

# Korteste veje

---

- Introduktion
- Egenskaber for korteste veje
- Dijkstras algoritme
- Korteste veje på DAGs