

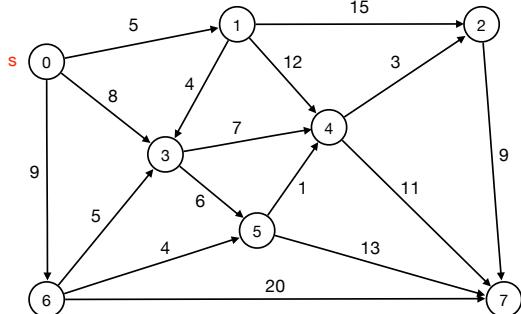
Korteste veje

- Introduktion
- Egenskaber for korteste veje
- Dijkstras algoritme
- Korteste veje på DAGs

Philip Bille

Introduktion

- **Korteste veje.** Givet en orienteret, vægtet graf G og en knude s , find korteste vej fra s til alle knuder i G .

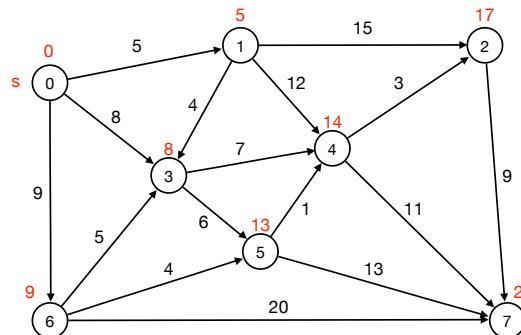


Korteste veje

- Introduktion
- Egenskaber for korteste veje
- Dijkstras algoritme
- Korteste veje på DAGs

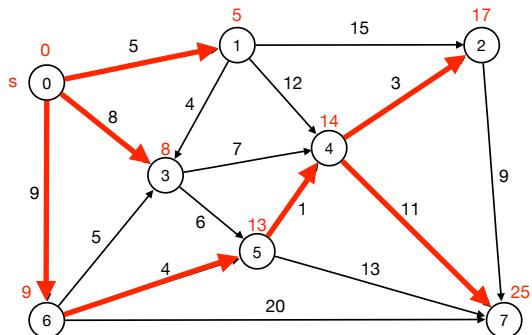
Introduktion

- **Korteste veje.** Givet en orienteret, vægtet graf G og en knude s , find korteste vej fra s til alle knuder i G .



Introduktion

- **Korteste veje.** Givet en orienteret, vægtet graf G og en knude s , find korteste vej fra s til alle knuder i G .
- **Korteste veje træ.** Repræsentér korteste veje som et træ fra s .



Anvendelser

- Google maps, bilnavigation, rutning i netværk, skedulering, pipelining, ...

Korteste veje

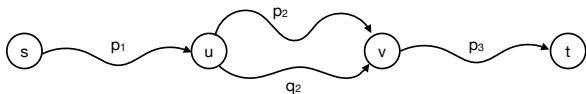
- Introduktion
- Egenskaber for korteste veje
- Dijkstras algoritme
- Korteste veje på DAGs

Korteste veje egenskaber

- Simplificerende antagelse.
 - Alle knuder kan nås fra s .
 - \Rightarrow der findes altid (korteste) vej til en knude.

Korteste veje egenskaber

- **Lemma.** Enhver delvej af en korteste vej er en korteste vej.
- **Bevis.** Modstridsbevis.
 - Kig på en korteste vej p fra s til t bestående af p_1, p_2 og p_3 .



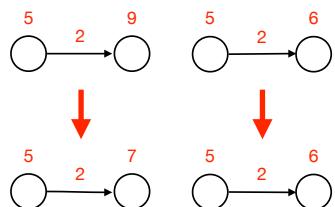
- Antag q_2 er kortere en delvej p_2 .
- \Rightarrow Da er p_1, q_2 og p_3 en kortere vej fra s til t end p .

Korteste veje

- Introduktion
- Egenskaber for korteste veje
- Dijkstras algoritme
- Korteste veje på DAGs

Dijkstras algoritme

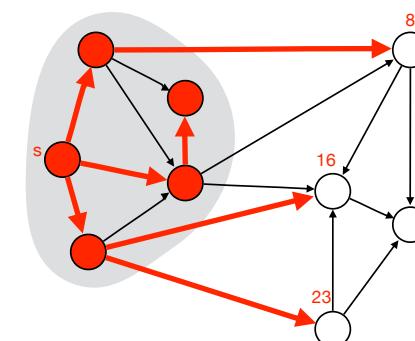
- **Mål.** Givet en orienteret og vægtet graf G med ikke-negative vægte og en knude s , beregn korteste vej fra s til alle andre knuder.
- **Dijkstras algoritme.**
 - Vedligeholder afstandsestimat $v.d$ for hver knude v = længde af korteste kendte vej til v fra s .
 - Opdaterer afstandsestimer ved at afspænde (relax) kanter.

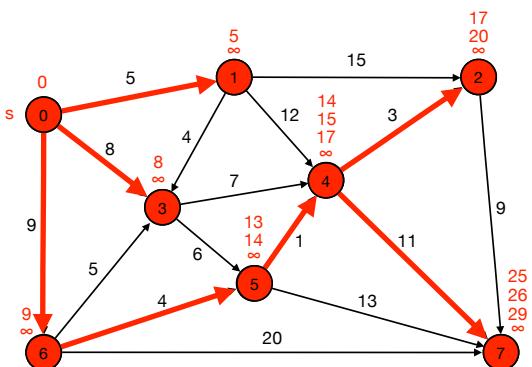


```
RELAX( $u, v$ )
if ( $v.d > u.d + w(u, v)$ )
     $v.d = u.d + w(u, v)$ 
```

Dijkstras algoritme

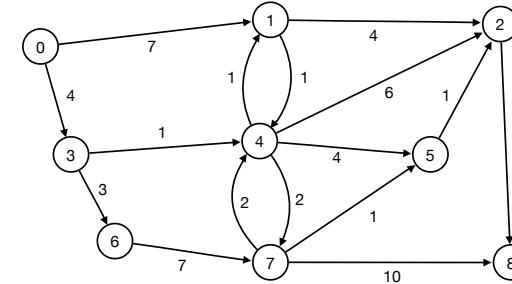
- Sæt $s.d = 0$ og $v.d = \infty$ for alle knuder $v \in V \setminus \{s\}$.
- Opbyg et træ T fra s .
- I hvert skridt, tilføj knude v med mindste afstandsestimat til T .
- Afspænd alle kanter som v peger på.





Dijkstras algoritme

- Sæt $s.d = 0$ og $v.d = \infty$ for alle knuder $v \in V \setminus \{s\}$.
- Opbyg et træ T fra s .
- I hvert skridt, tilføj knude v med **mindste afstandsestimat** til T .
- Afspænd alle kanter som v peger på.
- Opgave.** Håndkør Dijkstras algoritme fra knude 0 på følgende graf.



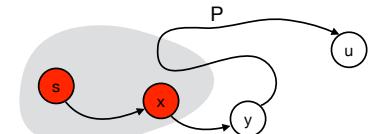
Dijkstras algoritme

- Notation.** $\delta(s,v)$ er længden af den korteste vej fra s til v .
- Lemma.** Når afstandsestimeres opdateres med afspænding er $v.d \geq \delta(s,v)$ for alle knuder v .
- Bevis.** Induktion over antallet af afspændinger.

Dijkstras algoritme

- Lemma.** Dijkstras algoritme beregner $v.d = \delta(s,v)$ for alle knuder v .
- Bevis.** Modstridsbevis.
- Lad u være den **første** knude valgt af algoritmen så $u.d$ er forkert. Lad P være den korteste vej fra s til u og lad (x,y) være første kant der forlader S . Kig på tidspunkt hvor algoritmen tilføjer u til S :

- Vi har:
 - $u.d \leq y.d$ (alg. valgte u før y).
 - $u.d > \delta(s,u)$ (u var forkert).



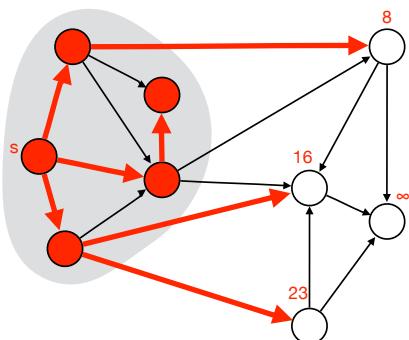
$$\begin{aligned} \text{Vi har: } u.d &> \delta(s,u) = w(P) && (2 + \text{def.}) \\ &\geq w(P \text{ til } x) + w(x,y) && (P \text{ skæret af}) \\ &= \delta(s,x) + w(x,y) && (\text{delvej af korteste vej er korteste vej}) \end{aligned}$$

- $x \in S$ så (x,y) afspændt så:

$$\begin{aligned} y.d &\leq x.d + w(x,y) \\ &= \delta(s,x) + w(x,y) && (u \text{ er } \text{første} \text{ knude med forkert estimat så } x.d = \delta(s,x)) \\ \Rightarrow u.d &> \delta(s,x) + w(x,y) \geq y.d && \text{i modstrid med 1.} \end{aligned}$$

Dijkstras algoritme

- **Implementation.** Hvordan implementerer vi Dijkstras algoritme?
- **Udfordring.** Find knude med mindste afstandsestimat.



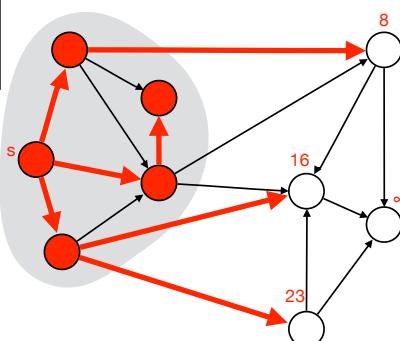
Dijkstras algoritme

```

DIJKSTRA(G, s)
    for alle knuder v ∈ V
        v.d = ∞
        v.π = null
        INSERT(P, v)
    DECREASE-KEY(P, s, 0)
    while (P ≠ ∅)
        u = EXTRACT-MIN(P)
        for alle v som u peger på
            RELAX(u, v)
    
```

```

RELAX(u, v)
    if (v.d > u.d + w(u, v))
        v.d = u.d + w(u, v)
        DECREASE-KEY(P, v, v.d)
        v.π = u
    
```

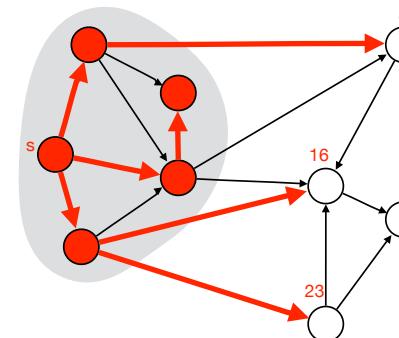


- **Tid.**
 - n EXTRACT-MIN
 - n INSERT
 - < m DECREASE-KEY
- **Samlet tid med min-hob.** $O(m \log n)$

Dijkstras algoritme

- **Implementation.** Vedligehold knuder med afstandsestimat i **prioritetskø**.

- **Nøgle** af knude $v = v.d$.
- I hvert skridt:
 - Find knude u med mindste afstandestimat = EXTRACT-MIN
 - Afspænd kanter som u peger på med DECREASE-KEY.



Dijkstras algoritme

- **Theorem.** Dijkstra algoritme implementeret med en min-hob beregner korteste veje i $O(m \log n)$ tid.

- **Grædighed.** Dijkstras algoritme er eksempel på en **grædig** algoritme.

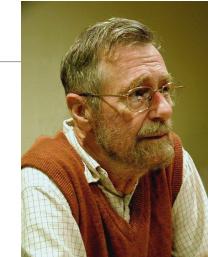
Dijkstras algoritme

- [Prioritetskøer](#) og [Dijkstra](#). Kompleksitet af Dijkstras algoritme afhænger af prioritetskø:
 - n INSERT
 - n EXTRACT-MIN
 - < m DECREASE-KEY

Prioritetskø	INSERT	EXTRACT-MIN	DECREASE-KEY	Total
tabel	$O(1)$	$O(n)$	$O(1)$	$O(n^2)$
binær høb	$O(\log n)$	$O(\log n)$	$O(\log n)$	$O(m \log n)$
Fibonacci høb	$O(1)^\dagger$	$O(\log n)^\dagger$	$O(1)^\dagger$	$O(m + n \log n)$

\dagger = amortiseret køretid

Edsger W. Dijkstra



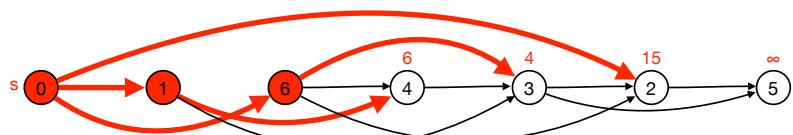
- Edsger Wybe Dijkstra (1930-2002)
- [Dijkstra algoritme](#). "A note on two problems in connexion with graphs". Numerische Mathematik 1, 1959.
- [Andre bidrag](#). Grundlæggende resultater i programmering, distribueret beregning, algoritmer, verifikation.
- [Citatet](#). "Object-oriented programming is an exceptionally bad idea which could only have originated in California."
- "The use of COBOL cripples the mind; its teaching should, therefore, be regarded as a criminal offence."
- "APL is a mistake, carried through to perfection. It is the language of the future for the programming techniques of the past: it creates a new generation of coding bums."

Korteste veje

- Introduktion
- Egenskaber for korteste veje
- Dijkstras algoritme
- Korteste veje på DAGs

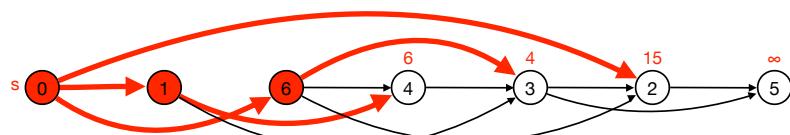
Korteste veje på DAGs

- [Udfordring](#). Er det nemmere at beregne korteste veje på DAGs?
- [DAG korteste veje algoritme](#).
 - Behandl knuder i topologisk orden.
 - For hver knude v, afspænd alle kanter fra v.
- Virker også for [negative](#) kanter.



Korteste veje på DAGs

- Lemma. Algoritme beregner $v.d = \delta(s, v)$ for alle knuder v .



- Bevis. Induktion over topologisk sortering af knuder v_0, v_1, \dots, v_{n-1}

- Basis. $v_0.d = 0 = \delta(v_0, v_0)$

- Induktionsskridt. Kig på v_i for $i > 0$. Antag $v_j.d = \delta(s, v_j)$ for $j < i$

$$v_i.d = \min(v_j.d + w(v_j, v_i)) \quad \text{hvor } (v_j, v_i) \text{ er kant i } G \text{ så } j < i.$$

$$= \min(\delta(s, v_j) + w(v_j, v_i)) \quad (\text{pga. induktionshypotese})$$

$$= \delta(s, v_i) \quad (\text{ingen veje til } v_i \text{ via senere knuder i topologisk orden})$$

Korteste veje på DAGs

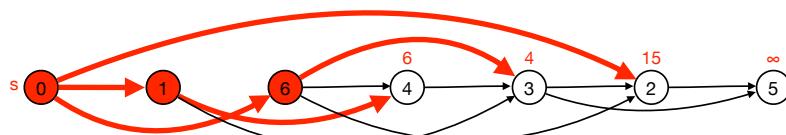
- Implementation.

- Sorter knuder i topologisk rækkefølge.

- Afspænd kanter ud af hver knude.

- Samlet tid. $O(m + n)$.

- Theorem. Vi kan beregne korteste veje i DAGs i $O(m + n)$ tid.



Korteste veje varianter

- Knuder.

- Enkelt kilde (single-source): fra s til alle andre knuder.
- Enkelt kilde, enkelt dræn (single-source single-target): fra s til t.
- Alle par (all pairs): mellem alle par af knuder.

- Begrænsninger på kantvægte.

- Ikke-negative vægte.
- Vilkårlige vægte.
- Euklidiske vægte.

- Kredse.

- Ingår kredse.
- Ingår negative kredse.

Korteste veje

- Introduktion

- Egenskaber for korteste veje

- Dijkstras algoritme

- Korteste veje på DAGs